

Calcolo Numerico
Corso di Laurea in Informatica
Preappello del 25/06/2014 (durata due ore) – Tema 1

MAT.	COGNOME	NOME

QUESITI A RISPOSTA CHIUSA

Per ogni quesito, indicare la casella che ha la miglior risposta. Ogni risposta corretta vale 1 punto, errata o non data 0 punti.

1. Il massimo numero macchina positivo del sistema floating point $\mathbb{F}(10, 2, -1, 3)$ è

- 90 99 990 1000

2. Il metodo di bisezione viene utilizzato per approssimare la radice $\xi \in [a_0, b_0]$ dell'equazione $f(x) = 0$. Ricordando che $x_k = (a_k + b_k)/2$, $k = 0, 1, 2, \dots$ e che l'errore della k -esima iterata è $e_k = \xi - x_k$, il metodo di bisezione verifica ad ogni passo la disequazione $|e_{k+1}| < |e_k|$

- vero falso

3. La radice $\xi = 1$ di ognuna delle due equazioni

(a) $\ln^2(x) = 0$, (b) $(x - 1)\ln(x) = 0$

viene approssimata con il metodo di Newton partendo da $x_0 = 1.5$. Si può dire che

- Newton applicato ad (a) non converge mentre vi converge se applicato a (b)
- il metodo di Newton per (a) ha ordine 2 e per (b) ha ordine 1
- il metodo di Newton per (a) ha ordine 1 e per (b) ha ordine 2
- i grafici di $\log_{10} |e_k|$ sia per (a) che per (b) sono lineari

4. Sia $f(x) = 4 - x^2$. La successione x_k , $k = 0, 1, \dots$ generata dal metodo di Newton partendo da $x_0 = 1$ è

- convergente a $\xi = 2$ convergente a $\xi = -2$ divergente a $+\infty$
 nessuna delle risposte date è corretta

5. Un metodo iterativo produce le seguenti iterate

k	x(k)
2	2.2500000000000000e+000
3	2.1250000000000000e+000
4	2.0625000000000000e+000
5	2.0312500000000000e+000
6	2.0156250000000000e+000
7	2.0078125000000000e+000
8	2.0039062500000000e+000
9	2.0019531250000000e+000

Allora, una stima ragionevole della costante asintotica dell'errore è

- 0.5
- 1.0
- $2.6 \cdot 10^5$
- non si può calcolare

6. Lo zero $\xi = 1$ della funzione $f(x) = x^2 - 1$ è approssimato mediante il metodo della secante variabile partendo da $x_0 = 3$ e $x_1 = 2$. L'iterata x_2 vale 1.0 1.2 1.4 1.6
7. Determinare il minimo valore di k richiesto al metodo iterativo di Jacobi per approssimare la soluzione \mathbf{x} del sistema lineare $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ con $\|\mathbf{x}_k - \mathbf{x}\|_2 < 10^{-6}$ partendo da $\mathbf{x}_0 = (1, 1, 1)^T$ essendo

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \square 1 \quad \square 10^2 \quad \square 10^4 \quad \square 10^6$$

8. Siano

$$L_i^{(n)}(x) = \frac{\prod_{r=0, r \neq i}^n (x - x_r)}{\prod_{r=0, r \neq i}^n (x_i - x_r)}, \quad i = 0, \dots, n$$

gli $n + 1$ polinomi di Lagrange associati ai nodi $x_i, i = 0, \dots, n$. Allora il polinomio P definito dall'espressione

$$P(x) = \left(1 + \sum_{i=0}^n L_i^{(n)}(x) \right)^2$$

- è $P(x) = 0$ è $P(x) = 1$ è $P(x) = 4$ dipende dai nodi x_i

9. Siano dati la funzione $f(x) = \sin(x)$ ed i nodi equispaziati $x_k = x_0 + k \cdot h, k = 0, \dots, 4$ con $x_0 = 0$ e $h = \pi/2$. Allora, la quantità q data da

$$q = f[x_0, x_1, x_2, x_3, x_4] + f[x_0, x_1, x_2] - f[x_4, x_3, x_2, x_1, x_0]$$

- è pari a 0 $-\frac{4}{\pi^2}$ $-\frac{8}{\pi^2}$ nessuna delle precedenti risposte

10. Il metodo di Cavalieri-Simpson composto con m intervalli viene usato per approssimare l'integrale

$$I = \int_{-1}^1 (4x^3 - 3x^2 + 2x) dx$$

con un errore assoluto inferiore a 10^{-6} . Il più piccolo valore di m che assicura la richiesta è (ricordarsi che in ognuno degli m intervalli viene applicata Cavalieri-Simpson)

- 1 4 16 256

11. Cosa troviamo nel Workspace di Matlab al termine delle seguenti due istruzioni?

- $\mathbf{x} = [1 \ 2 \ 3];$
 $\mathbf{v} = \mathbf{x}' * \mathbf{x};$
- un vettore
 una matrice di ordine 3 ed un vettore colonna
 una matrice di ordine 3
 una matrice di ordine 3 ed un vettore riga

12. L'istruzione Matlab

$$(1:3:6) .* (0:2)$$

- produce un errore [0 3 10] 13 una matrice 3×2

13. Le istruzioni Matlab

```
A = zeros(3);
A(3,1) = length( size(A) );
```

producono

un errore
 $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
 $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
 $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

14. Le istruzioni Matlab

```
f = inline('0.11*x');
a = 100;
while( a > 10 )
    a = f(a)
end
```

stampano a video

- 11 e 1
 11 e 1.21
 $f(a)$ e $f(a)$
 nessuna delle risposte precedenti è corretta

15. Indicare quali delle seguenti istruzioni Matlab utilizzate per definire una function di nome pluto è corretta, barrando la casella OK e quale non lo è barrando la casella NO

- OK NO function [z] = pluto(x,y)
 OK NO function z = pluto(x,y)
 OK NO function [x,y,z] = pluto(x,y)
 OK NO function pluto(x)

DOMANDA TEORICA (max 3 punti)

Si devono risolvere $m \gg 1$ sistemi lineari del tipo $A\mathbf{x} = \mathbf{b}_k$, $k = 1, \dots, m$ con A matrice quadrata di ordine n . Dimostrare come la fattorizzazione LU della matrice A (ossia, $A = L \cdot U$) può essere utilizzata per risolvere vantaggiosamente gli m sistemi lineari e fornire una stima del numero di operazioni aritmetiche necessarie.

ESERCIZI

Rispondere in modo sintetico ed esauriente nello spazio sottostante ciascun esercizio.

Esercizio 1 (5 punti) Si consideri il metodo iterativo di punto fisso $x_{k+1} = \sqrt{x_k + 2}$, $k = 0, 1, \dots$

(a) Calcolare gli eventuali punti fissi del metodo.

Sia ora x_k la successione generata partendo da $x_0 = 7$.

(b) Calcolare x_1 ed x_2 . Dire se la successione x_k è convergente e, in caso affermativo, a quale valore ξ converge. La successione x_k è monotona? Se sì, di che tipo?

(b) Calcolare, se possibile,

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \left| \frac{\sqrt{x_{k+1} + 2} - 2}{\sqrt{x_k + 2} - 2} \right|$$

Esercizio 2 (4 punti) Calcolare la fattorizzazione LU della matrice

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

ed utilizzarla per calcolare il determinante di A^{-1} .

Esercizio 3 (6 punti) Si consideri la seguente tabella di dati sperimentali relativa ai punti $P_k = (x_k, y_k)$, $k = 1, \dots, 5$

k	1	2	3	4	5
x_k	-2	-1	0	1	2
y_k	-1	0	1	1	3

- Calcolare il polinomio di approssimazione ai minimi quadrati di grado $n = 1$ (retta di regressione) che minimizza la somma degli scarti verticali.
- Calcolare il baricentro $G = (x_G, y_G)$ dei punti P_k e verificare che la retta di regressione passa per G .
- Assumendo ora $y_k = f(x_k)$ per una qualche funzione f non nota, fornire, utilizzando le informazioni dell'esercizio, una stima ragionevole dell'integrale

$$\int_{-2}^2 f(x) dx$$