

## Esercizi – superfici

**Esercizio 1.** Sia  $\gamma : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}^3$  una curva biregolare piana semplice e chiusa con velocità unitaria. Siano  $\mathbf{T}, \mathbf{N}, \mathbf{B}, \kappa$  i dati di Frenet di  $\gamma$ . Sia  $R > 0$  un numero reale fissato tale che  $R < \frac{1}{\kappa(s)}$  per ogni  $s \in [0, T]$ . Sia  $f : [0, T] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione definita da

$$f(s, \theta) = \gamma(s) + R(\cos \theta \mathbf{N}(s) + \sin \theta \mathbf{B}(s))$$

e sia  $S$  la superficie parametrizzata da  $f$ .

1. Calcolare la prima forma fondamentale di  $S$ .
2. Trovare una mappa di Gauss  $\mathbf{n}$  per  $S$ .
3. Calcolare la seconda forma fondamentale di  $S$ .
4. Calcolare la curvatura gaussiana  $K$  di  $S$ .
5. Calcolare le curvature principali di  $S$ .
6. Sia  $S_+ \subset S$  il sottoinsieme di  $S$  dove la curvatura gaussiana  $K > 0$ . Calcolare  $\iint_{S_+} K dS$ .

**Esercizio 2.** Poniamo

$$S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1, 0 < z < 1\},$$
$$C = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = z^2, z > 0\},$$

e  $h : (0, 1) \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$  un'applicazione differenziabile strettamente crescente. Sia  $\Phi : S \rightarrow C$  l'applicazione definita da

$$\Phi(x, y, z) = h(z) \left( \frac{x}{\sqrt{1-z^2}}, \frac{y}{\sqrt{1-z^2}}, 1 \right)$$

1. Far vedere che  $\Phi$  è un'applicazione differenziabile.
2. È possibile determinare la funzione  $h$  in modo che l'applicazione  $\Phi$  trasformi i meridiani di  $S$  in curve di lunghezza finita su  $C$ ?
3. È possibile determinare la funzione  $h$  in modo che  $\Phi$  sia una isometria locale?

**Esercizio 3.** Sia  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione di classe  $C^\infty$ . Sia  $R \subset \mathbb{R}^2$  una regione compatta. Dimostrare che l'area del grafico di  $g$  determinata dalla regione  $R$  è data da

$$\iint_R \sqrt{1 + g_x^2 + g_y^2} dx dy$$

**Esercizio 4.** Sia  $S = \{(x, y, xy) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$ .

1. Dimostrare che  $S$  è una superficie regolare.
2. Calcolare la prima forma fondamentale di  $S$ .
3. Calcolare la seconda forma fondamentale di  $S$ .
4. Calcolare la curvatura gaussiana di  $S$ .
5. Trovare le curve su  $S$  che hanno la curvatura normale nulla in ciascun punto.

**Esercizio 5.** Sia  $\alpha$  una curva regolare nel piano  $xz$ . Sia  $S$  la superficie di rivoluzione generata ruotando  $\alpha$  intorno all'asse  $z$ . Supponiamo che  $\alpha(s) = (x(s), 0, z(s))$  sia una parametrizzazione rispetto alla lunghezza d'arco. (Quindi  $\dot{x}(s)^2 + \dot{z}(s)^2 = 1$ ). La matrice che rappresenta rotazione attorno all'asse  $z$  per l'angolo  $\theta$  è

$$R_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

per cui  $S$  ha una parametrizzazione

$$\varphi(s, \theta) = R_\theta \alpha(s) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} x(s) \\ 0 \\ z(s) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(\theta)x(s) \\ \sin(\theta)x(s) \\ z(s) \end{bmatrix}$$

Fissato  $\theta$ , la curva  $\{R_\theta \alpha(s) | s \in [a, b]\}$  che è l'immagine di  $\alpha$  tramite la rotazione  $R_\theta$  si dice un meridiano di  $S$ . Fissato  $s \in [a, b]$ , la circonferenza  $\{R_\theta \alpha(s) | \theta \in [0, 2\pi]\}$  si dice un parallelo di  $S$ .

1. Trovare la prima forma fondamentale di  $S$ .
2. Trovare una mappa di Gauss  $\mathbf{n} : S \rightarrow S^2$ .
3. Trovare la seconda forma fondamentale di  $S$ .
4. Mostrare che una direzione principale è tangente al parallelo passante per  $p$ , e l'altra direzione principale in  $p$  è tangente al meridiano passante per  $p$ .
5. Mostrare che la curvatura Gaussiana di  $S$  in  $p = \varphi(s, \theta)$  è  $K = \frac{\ddot{x}(s)}{x(s)}$ .

**Esercizio 6.** Sia  $S$  il grafico di una funzione  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $z = f(x, y)$ . Mostrare che la curvatura Gaussiana di  $S$  in  $p = (x, y, f(x, y))$  è

$$K = \frac{f_{xx}f_{yy} - (f_{xy})^2}{(1 + f_x^2 + f_y^2)^2}$$

dove  $f_{xx} = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$ ,  $f_x = \frac{\partial f}{\partial x}$  ecc.

Il numeratore è il determinante della matrice  $\begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix}$  che si chiama la matrice Hessiana di  $f$ .

**Esercizio 7.** Siano  $S_1 = \{(u \cos v, u \sin v, \ln u) | u > 0, v \in \mathbb{R}\}$  e  $S_2 = \{(u \cos v, u \sin v, v) | u > 0, v \in \mathbb{R}\}$  due superfici parametrizzate.

1. Mostrare che la mappa  $\Phi : S_1 \rightarrow S_2$  data da  $\Phi(u \cos v, u \sin v, \ln u) = (u \cos v, u \sin v, v)$  è un diffeomorfismo.
2. Mostrare che la curvatura Gaussiana di  $S_2$  in  $\varphi_2(u, v)$  è uguale alla curvatura Gaussiana di  $S_1$  in  $\varphi_1(u, v)$ .
3. Calcolare la lunghezza della curva  $\gamma : [0, 2\pi] \rightarrow S_1$  data da  $\gamma(t) = (\cos t, \sin t, 0)$ .
4. Calcolare la lunghezza della curva  $\Phi \circ \gamma : [0, 2\pi] \rightarrow S_2$  data da  $\Phi \circ \gamma(t) = (\cos t, \sin t, t)$ .
5. Concludere che  $\Phi$  non è un'isometria. Questo esempio mostra che la converso al Teorema Egregium non vale.

**Esercizio 8.** Si consideri la curva  $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  definita da

$$\gamma(t) = (t, t^2, t^3).$$

Per  $t \in \mathbb{R}$ , sia  $C_t$  il cerchio di centro  $\gamma(t)$  e raggio 1 sul piano per  $\gamma(t)$  parallelo al piano  $(y, z)$ . Poniamo

$$S = \bigcup_{t \in \mathbb{R}} C_t$$

1. Trovare una parametrizzazione di  $S$  e discuterne la regolarità.
2. Trovare un polinomio  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  tale che  $S = F^{-1}(0)$ .

3. È vero o falso che  $S$  è una superficie liscia?

4. Calcolare la curvatura normale di  $C_0$  considerata come curva su  $S$ .

**Esercizio 9.** Sia  $U = (0, \infty) \times (0, 2\pi) \subset \mathbb{R}^2$ . Si consideri la parametrizzazione  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^3$  definita da

$$f(u, v) = (u \cos v, u \sin v, u).$$

1. Trovare una isometria di  $S$  (con la metrica indotta dalla metrica euclidea di  $\mathbb{R}^3$ ) su una regione del piano euclideo.

2. Calcolare curvatures e direzioni principali di  $f$ .